(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-23581

(43)公開日 平成8年(1996)1月23日

(51) Int.Cl.6		識別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
H 0 4 Q	9/00	301 E			
		311 Q			
H 0 4 B	1/034	, c			•
	1/04	N			

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 9 頁)

(21)	出願番号
------	------

特願平6-155782

(22)出願日 平成6年(1994)7月7日

(71)出願人 000003078

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72)発明者 東原 盛男

埼玉県深谷市幡羅町1-9-2 株式会社

東芝深谷工場内

(74)代理人 弁理士 本田 崇

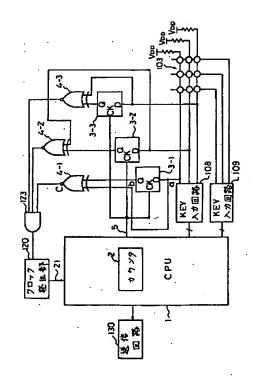
(54) 【発明の名称】 リモートコントローラ送信機

(57)【要約】

(修正有)

【目的】 キー操作が継続状態となっても、動作クロッ クを停止し、電力消費を抑制する。

【構成】 キーボード部103のキー操作が所定期間な されないときにクロック発生部120による動作クロッ クの発生を停止するストップモード実行手段と、キーボ ード部のキー操作がなされているとき、クロック発生部 に動作クロックの発生を継続させるクロック発生制御手 段と、キーボード部のキー操作が開始されると、キー操 作が継続されている時間のカウントを開始するカウント 手段2と、このカウント手段によりカウントされた時間 が所定時間を越えると、クロック発生部による動作クロ ックの発生を禁止するクロック発生禁止手段とを備え



【特許請求の範囲】

【請求項1】 必要な情報を入力するためのキーボード 部と、このキーボード部のキー操作を受けて操作された キーに対応するデータを検出するCPUと、このCPU が検出したデータを送信する送信部と、前記CPUの動 作クロックを発生するクロック発生部とを備えたリモー トコントローラ送信機において、

前記キーボード部のキー操作が所定期間なされないとき に前記クロック発生部による動作クロックの発生を停止 するストップモード実行手段と、

前記キーボード部のキー操作がなされているとき、前記 クロック発生部に動作クロックの発生を継続させるクロ ック発生制御手段と、

前記キーボード部のキー操作が開始されると、キー操作 が継続されている時間のカウントを開始するカウント手 段と

このカウント手段によりカウントされた時間が所定時間 を越えると、前記クロック発生部による動作クロックの 発生を禁止するクロック発生禁止手段とを備えたことを 特徴とするリモートコントローラ送信機。

【請求項2】 クロック発生禁止手段は、クロック発生 制御手段の制御出力に変更を加えてクロック発生部によ る動作クロックの発生を禁止することを特徴とする請求 項1記載のリモートコントローラ送信機。

【請求項3】 クロック発生禁止手段は、初期リセット 時及び、カウント手段によりカウントされた時間が所定 時間を越えたときに、それぞれCPUから与えられるパ ルスに応じて、キーボード部のキー操作信号をラッチす るラッチ回路と、 このラッチ回路の出力信号と前記キ ーボード部のキー操作信号との排他論理を得る論理回路 30 とを含み、

初期リセット後と、カウント手段によりカウントされた 時間が所定時間を越えた後において、前記ラッチ回路の ラッチを行わせることを特徴とする請求項2記載のリモ ートコントローラ送信機。

【請求項4】 クロック発生禁止手段によるクロック発 生部の動作クロックの発生の禁止後に、キー操作がなさ れなくなった場合には、当該クロック発生禁止手段によ るクロック発生部の動作クロックの発生の禁止を解除 し、ストップモード実行手段による前記クロック発生部 40 の動作クロックの発生を停止するモードへと移行するこ とを特徴とする請求項1乃至3のいずれか1項に記載の リモートコントローラ送信機。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、テレビジョン受像機 等の各種電気機器に適用されるリモートコントローラ送 信機(リモコン送信機)に関するものである。

[0002]

する構成部分は、図4に示すように構成されている。乾 電池等のバッテリ101から電力の供給を受けるマイク ロコンピュータ100には、水晶発振子102並びにキ ーマトリックスからなるキーボード部103が付設され ている。水晶発振子102の原振動は、発振回路104 により振幅の大きな振動とされ、分周器105により所 要の周波数に分周されて、出力回路106、タイミング 発生回路107、CPU (プロセッサ) 110に与えら れる。CPU110は、タイミング発生回路107を制 御して所定の周期でキー入力回路108、キー入出力回 10 路109によりキーマトリックスをスキャニングして操 作されたキーに対応するコードを得ている。つまり、図 面が複雑となるので、全ては示さないVopがプルアップ 抵抗を介してキー入力回路108側の全ラインに接続さ れ、この全ラインをHレベルとしている。一方、キー入 出力回路109側ラインはLレベルで順次に線スキャニ ングされる。つまり、キー入出力回路109では、操作 されたキーをスキャニングするために、接続されている ラインを1ラインずつしレベルにして行く。このときキ 20 一が操作されているキーマトリックス点に対応するキー 入力回路108側の1ラインにレレベルが現れ、キー入 カ回路108のどのライン上に操作されたキーのマトリ ックス点があるか検出できる。このとき、キー入出力回 路109においても、上記キー入力回路108のライン にレレベルが生じたタイミングで、レレベルを出力した ラインを検出する。キー入力回路108、キー入出力回 路109では、検出したラインに対応するコードをCP U110へ送出する。

【0003】係る構成のリモートコントローラ送信機で は、キー操作がなされないときには、CPU110の動 作クロックの発生を停止して、消費電力の低減を図るス トップモードが設けられている。図5には、このストッ プモードを説明するため、図4の構成を簡略化し、一部 構成を追加した構成が示されている。水晶発振子10 2、発振回路104、分周器105をクロック発生部1 20として表現すると、このクロック発生部120には アンドゲート123を介して、キー入力回路108に接 続されたラインの信号が与えられており、この信号がし レベルであるとクロックの発生が継続される。つまり、 キー操作がなされると、キー入力回路108に接続され たラインのいずれかのラインの信号がLレベルとなるか ら、これによりクロックを発生させるように制御してい る。発生された動作クロックは信号線121からCPU 110に供給される。一方、このときの操作されたキー のコードは、前述のようにしてCPU110に取り込ま れ、送信部130へ送出されて、例えば、電波や光とさ れて、テレビジョン受像機等の電子機器本体へ送られ る。その後、キー操作が所定期間ないときには、アンド ゲート123の出力はHレベルを継続するから、クロッ 【従来の技術】リモコン送信機におけるキー操作を検出 50 ク発生部120はこれを検出して、動作クロックの発生

を停止させる。これがストップモードである。ストップ モードでは、動作クロックの発生のための電力消費がな い上に、CPU110が動作クロックの供給を止められ て、動作せず、この点でも電力消費を抑制することがで きる。ストップモードからの復旧は、ストップモード時 には、キー入出力回路109から全てのラインにレレベ ルを出力しておくことにより、キー操作によってアンド ゲート123の出力がレレベルとなり、クロック発生部 120が動作クロックを発生し、これがCPU110に 供給され、CPU110が動作を開始することによって 10 いる。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記の 構成のリモコン送信機によると、ストップモードはキー 操作がないときに機能するだけである。従って、例え ば、リモコン送信機の上に物が置かれたままとなると、 キー操作が継続されていることになり、ストップモード に移行することができず、電力消費が継続し、乾電池等 のバッテリ101を数日で使い切るという問題が生じて いた。

【0005】本発明は上記の従来のリモコン送信機の問 題点を解決せんとしてなされたもので、その目的は、意 図せぬキーの継続操作が生じる場合にも、電力消費を低 減するように動作し、電池の消耗を押さえて適切な操作 性を確保できる期間が短くならぬようにすることであ

[0006]

【課題を解決するための手段】そこで本発明では、必要 な情報を入力するためのキーボード部と、このキーボー ド部のキー操作を受けて操作されたキーに対応するデー 30 タを検出するCPUと、このCPUが検出したデータを 送信する送信部と、前記CPUの動作クロックを発生す るクロック発生部とを備えたリモートコントローラ送信 機に、前記キーボード部のキー操作が所定期間なされな いときに前記クロック発生部による動作クロックの発生 を停止するストップモード実行手段と、前記キーボード 部のキー操作がなされているとき、前記クロック発生部 に動作クロックの発生を継続させるクロック発生制御手 段と、前記キーボード部のキー操作が開始されると、キ 一操作が継続されている時間のカウントを開始するカウ ント手段と、このカウント手段によりカウントされた時 間が所定時間を越えると、前記クロック発生部による動 作クロックの発生を禁止するクロック発生禁止手段とを 備えさせてリモートコントローラ送信機を構成した。

【0007】また、請求項2に記載の発明では、請求項 1の発明に対し、クロック発生禁止手段が、クロック発 生制御手段の制御出力に変更を加えてクロック発生部に よる動作クロックの発生を禁止することを特徴とする。 【0008】また、請求項3に記載の発明では、請求項 2の発明に対し、クロック発生禁止手段が、初期リセッ 50 ントを行うカウンタ2(例えばソフトウエアカウンタ)

ト時及び、カウント手段によりカウントされた時間が所 定時間を越えたときに、それぞれCPUから与えられる パルスに応じて、キーボード部のキー操作信号をラッチ するラッチ回路と、このラッチ回路の出力信号と前記キ

ーボード部のキー操作信号との排他論理を得る論理回路 とを含み、初期リセット後と、カウント手段によりカウ ントされた時間が所定時間を越えた後において、前記ラ ッチ回路のラッチを行わせることを特徴とする。

【0009】また、請求項4に記載の発明では、クロッ ク発生禁止手段によるクロック発生部の動作クロックの 発生の禁止後に、キー操作がなされなくなった場合に は、当該クロック発生禁止手段によるクロック発生部の 動作クロックの発生の禁止を解除し、ストップモード実 行手段による前記クロック発生部の動作クロックの発生 を停止するモードへと移行することを特徴とする。

[0010]

【作用】請求項1に記載の発明では、キーボード部のキ 一操作が所定期間なされないときにクロック発生部によ る動作クロックの発生を停止するストップモードが実行 される一方、キー操作が継続されている時間が所定時間 を越えると、前記クロック発生部による動作クロックの 発生が禁止され、リモートコントローラ送信機のキーの 上に物が載せられてキー操作が継続的に行われている状 態となったときに、動作クロックの発生が禁止され、消 費電力を低減する。

【0011】請求項2に記載の発明では、クロック発生 制御手段の制御出力に変更を加えて動作クロックの発生 の継続を止め、リモートコントローラ送信機のキーの上 に物が載せられてキー操作が継続的に行われている状態 となったときに、動作クロックの発生が禁止され、消費 電力を低減する。

【0012】請求項3に記載の発明では、初期リセット 後と、カウント手段によりカウントされた時間が所定時 間を越えた後において、ラッチ回路におけるラッチがな され、論理回路から出力される論理値が変更されて動作 クロックの発生が止み、消費電力を低減する。

【0013】請求項4に記載の発明では、クロック発生 部の動作クロックの発生の禁止後に、キー操作がなされ なくなった場合には、通常のストップモードに移行し、 動作クロックの発生が引き続き止み、消費電力を低減す

[0014]

【実施例】以下添付図面を参照して本発明の実施例に係 るリモコン送信機を説明する。なお、従来例と同様の構 成要素には従来例と同一の符号を付してある。本実施例 においても、図4にて説明した如く、キー操作を検出 し、操作されたキーのコードをキースキャンにより得て 送信回路130から送信している。このリモコン送信機 のCPU1には、キー操作が継続されている時間のカウ

が備えられている。このソフトウエアタイマは、起動し てから、例えば、1分でカウントオーバーする。また、 CPU1は信号ライン5を介して3つのラッチ回路3-1、3-2、3-3のクロック端子ckに、初期リセッ ト後と、カウンタ2によりカウントされた時間が所定時 間を越えた後に、パルスを送出し、ラッチを行わせる。 ラッチ回路3-1、3-2、3-3の入力端子Dは、そ れぞれキー入力回路108側ラインに接続され、ラッチ 回路3-1、3-2、3-3の出力端子Qは、それぞれ EX-NORゲート(排他的論理和回路の出力を反転し 10 て出力とする論理回路) 4-1、4-2、4-3の一方 の入力端子に導かれている。EX-NORゲート4-1、4-2、4-3の他方の入力端子には、それぞれキ 一入力回路108側ラインの信号が与えられている。E X-NORゲート4-1、4-2、4-3の出力信号 は、アンドゲート123へ至り、ここで論理積が作成さ れ、クロック発生部120へ送出される。

【0015】CPU1には、図2に示されるようなフローチャートのプログラムが備えられており、これを実行して、前述のストップモード、また、キー操作が所定時 20間を越えてなされた場合の動作クロックの発生禁止の状態を現出する。

【.0016】以下、上記のフローチャートに基づき、リ モコン送信機の動作を説明する。図示せぬ電源スイッチ 等が操作されて、電源がオンとなると、CPU1は内部 のレジスタ類やステータス等のイニシャライズを行い (S21)、更に、信号ライン5にパルスを出力し、ラ ッチ回路3-1、3-2、3-3に対しキー入力回路1 08側ラインの信号をラッチさせる。このとき、キーが 操作されていないとすると、キー入力回路108側ライ ンには、Vnpが与えられているから、ラッチ回路にはH レベルの信号がラッチされる(S22)。この結果、E X-NORゲート4-1、4-2、4-3の入力端子に は、全てHレベルに信号が与えられることになり、その 出力はHレベルとなる。これがモードAであり、図3に 示されるように、図1の、例えば、ラッチ回路3-1と EX-NOR4-1との組みのa点、b点、c点の論理 値が全てHレベルとなる。これは他のラッチ回路とEX -NORとの組みについても同様である。従って、アン ドゲート123の出力もHレベルとなり、クロック発生 40 部120はこのHレベルの継続を検出して、動作クロッ クの発生を停止させるストップモードとなる(S2) 3)。この結果、動作クロックの発生のための電力消費 がなくなり、CPU1が動作クロックの供給を止められ て、動作せず、この点でも電力消費を抑制することがで きる。なお、電源のオンにより、図4の出力回路106 がトランジスタ113へ電圧を与え、トランジスタがオ ンとなり、発光ダイオード112が発光する。

【0017】次に、キーボード部103のいずれかのキーが継続して操作されると、a点、b点、c点の論理値ーが操作されると、当該キーが接続されたキー入力回路 50 が、それぞれ、Lレベル、Lレベル、Hレベルとなる。

108側ラインがLレベルに遷移する。このときラッチ 回路3-1、3-2、3-3には、いまだHレベルがラ ッチされたままであるから、当該キーが接続されたキー 入力回路108側ラインの信号を受けているEX-NO Rゲートには、HレベルとLレベルの信号が与えられた ことになり、その出力はレレベルとなる。これがモード Bであり、図3に示されるように、図1の、例えば、ラ ッチ回路3-1とEX-NOR4-1に接続されたキー ボード部103のラインのキーが操作されると、a点、 b点、c点の論理値が、それぞれ、Lレベル、Hレベ ル、Lレベルとなる。この結果、他のEX-NORの出 力に関わらず、アンドゲート123の出力はLレベルと なり、これを受けたクロック発生部120は動作クロッ クを発生させ、CPU1へ供給する。これによりCPU 1の動作が開始され、CPU1はキー操作による再スタ ートを検出し(S24)、カウンタ2をリセットし(S-25)、当該カウンタ2をスタートさせる(S26)。 次に、CPUは、図4により説明した如くしてキースキ ャンし、操作されたキーに対応するキーコートの取り込 みによる判別を実行する。この結果、キー判別ができた のかを検出する(S27)。ここで、キー判別ができな いまま、キー操作が終了すると、再びステップS21へ 戻り、一連の動作によりストップモードとなる(S21 \sim S23).

【0018】上記に対し、キーの判別がなされた場合には、キーコードを送信回路130へ与えて送信させ(S28)、カウンタ2がカウントオーバーとなったか、つまり、所定時間を越えてキー操作が継続されたのかを検出し(S29)、カウントオーバーとなっていなけれび、図4により説明した如くしてキースキャンし、キー操作が終了したかを検出する(S30)。ここで、キー操作が継続されているときにはステップS27へ戻って動作が継続され、キー操作が終了しているときは再びステップS21へ戻り、一連の動作によりストップモードとなる(S21~S23)。

【0019】上記において、ステップS27からステップS30までが繰り返されるうちに、カウンタ2がカウントオーバーすると、ステップS31へ進み、信号ライン5にパルスを出力し、ラッチ回路3-1、3-2、3-3に対しキー入力回路108側ラインの信号をラッチさせる(S31)。このとき、キー操作が継続され続けているキーが接続されたキー入力回路108側ラインの信号を受けているラッチ回路には、Lレベルがラッチされ、その出力を受けるEX-NORゲートには、共にLレベルの信号が与えられたことになり、その出力はHレベルとなる。これがモードCであり、図3に示されるように、図1の、例えば、ラッチ回路3-1とEX-NOR4-1に接続されたキーボード部103のラインのキーが継続して操作されると、a点、b点、c点の論理値が、それぞれ、Lレベル、Lレベル、Hレベルとなる。

この結果、キー操作を受けてLレベルを出力していたE X-NORゲートからも、Hレベルが出力されることに なり、クロック発生部120はこのHレベルの継続を検 出して、動作クロックの発生を停止させる(S32)。 つまり、ラッチ回路3-1、3-2、3-3とEX-N $OR f - 1 \cdot 4 - 1 \cdot 4 - 2 \cdot 4 - 3$ ート123の制御出力に変更を加えてクロック発生部1 20による動作クロックの発生を禁止することになる。 この結果、リモコン送信機上に物が置かれてキー操作が 継続する状態となったときにも、通常のストップモード 10 と同様に、動作クロックの発生のための電力消費がなく なり、CPU1が動作クロックの供給を止められて、動 作せず、この点でも電力消費を抑制することができる。 【0020】次に、リモコン送信機上に置かれた物が外 される等して、キーボード部103の上記キー操作が継 続する状態となっていたキーの操作が止まると、当該キ ーが接続されたキー入力回路108側ラインがHレベル に遷移する。このとき当該キーに対応するラッチ回路に は、いまだしレベルがラッチされたままであるから、当 該キーが接続されたキー入力回路108側ラインの信号 20 を受けているEX-NORゲートには、HレベルとLレ ベルの信号が与えられたことになり、その出力はLレベ ルとなる。これがモードDであり、図3に示されるよう に、図1の、例えば、ラッチ回路3-1とEX-NOR 4-1に接続されたキーボード部103のラインのキー 操作が止まると、a点、b点、c点の論理値が、それぞ れ、Hレベル、Lレベル、Lレベルとなる。この結果、 他のEX-NORの出力に関わらず、アンドゲート12 3の出力はレレベルとなり、これを受けたクロック発生 部120は動作クロックを発生させ、CPU1へ供給す 30 る。これによりCPU1の動作が開始され、CPU1は 図4により説明した如くしてキースキャンし、キー操作 が終了したかを検出する(S33)。キー操作が終了し ていることを検出したときは再びステップS21へ戻 り、一連の動作により通常のストップモードとなる(S 21~S23).

【0021】以上の実施例では、ラッチ回路とEX-N ORとによりストップモード及びキー操作継続時の動作 クロック発生禁止を行ったが、他の論理回路によって同様の作用を行わせても良い。また、他の実施例では、C 40 PU1が直接にクロック発生部120を停止させる。この場合、アンドゲート123の出力によりクロック発生部120を起動して、CPU1を動作可能にする。この実施例によっても、上記と同様に、リモコン送信機に物が置かれた場合の不具合に対応できる。

[0022]

【発明の効果】以上説明したように請求項1に記載の発明によれば、キー操作が継続されている時間が所定時間を越えると、動作クロックの発生が禁止され、リモート

コントローラ送信機のキーの上に物が載せられてキー操作が継続的に行われている状態となったときに、動作クロックの発生が禁止され、消費電力を低減させ、電池を長持ちさせて適正な動作を長く継続させ得る。

【0023】また、請求項2に記載の発明によれば、クロック発生制御手段の制御出力に変更を加えて動作クロックの発生の継続を止め、リモートコントローラ送信機のキーの上に物が載せられてキー操作が継続的に行われている状態となったときに、動作クロックの発生が禁止され、消費電力を低減させ、電池を長持ちさせて適正な動作を長く継続させ得る。

【0024】また、請求項3に記載の発明によれば、初期リセット後と、カウント手段によりカウントされた時間が所定時間を越えた後において、ラッチ回路におけるラッチがなされ、論理回路から出力される論理値が変更されて動作クロックの発生が止み、消費電力を低減させ、電池を長持ちさせて適正な動作を長く継続させ得る。

【0025】更に、請求項4に記載の発明によれば、リ モートコントローラ送信機のキーの上に物が載せられて キー操作が継続的に行われている状態となって、クロッ ク発生部の動作クロックの発生が禁止された後に、物が 取り除かれてキー操作がなされなくなった場合には、通 常のストップモードに移行し、動作クロックの発生が引 き続き止み、消費電力を低減させ、電池を長持ちさせて 適正な動作を長く継続させ得る。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例に係るリモコン送信機の要部ブロック図。

0 【図2】本発明の実施例に係るリモコン送信機の動作を 説明するためのフローチャート。

【図3】本発明の実施例に係るリモコン送信機の動作により実現される各モードの時のず1の各点の論理値を示す図。

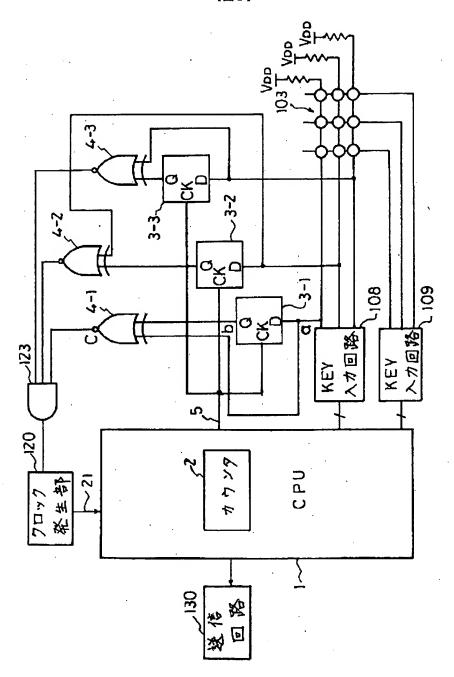
【図4】リモコン送信機の要部ブロック図。

【図5】従来例に係るリモコン送信機の要部ブロック図。

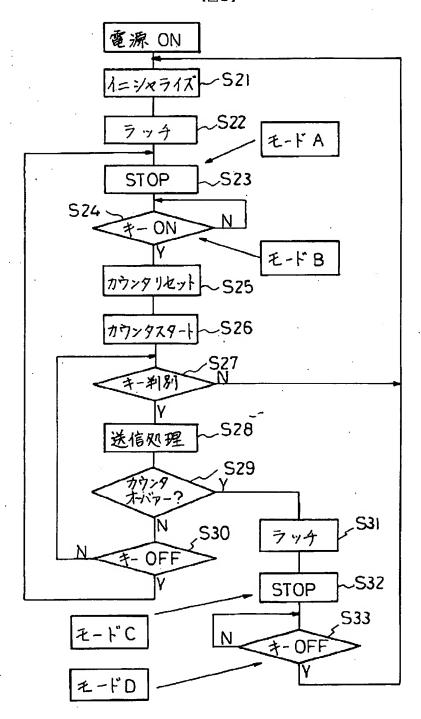
【符号の説明】

	1, 110 CPU	2 カワン
10	9	
	3-1~3-3 ラッチ回路	$4 - 1 \sim 4$
	-3 EX-NOR	
	5 信号ライン	103 +
	ーボード部	
	108 キー入力回路	109 キ
	一入出力回路	
	120 クロック発生部	123 7
	ンドゲート	
	130 送信回路	

【図1】

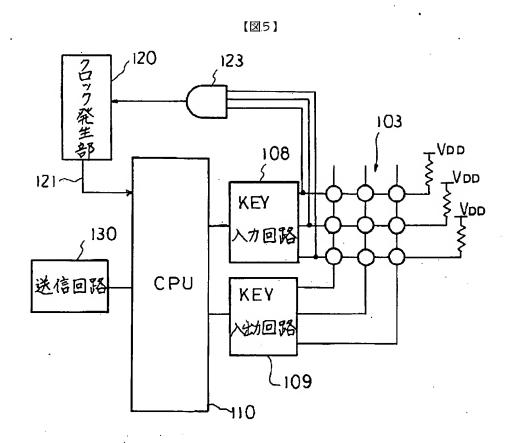




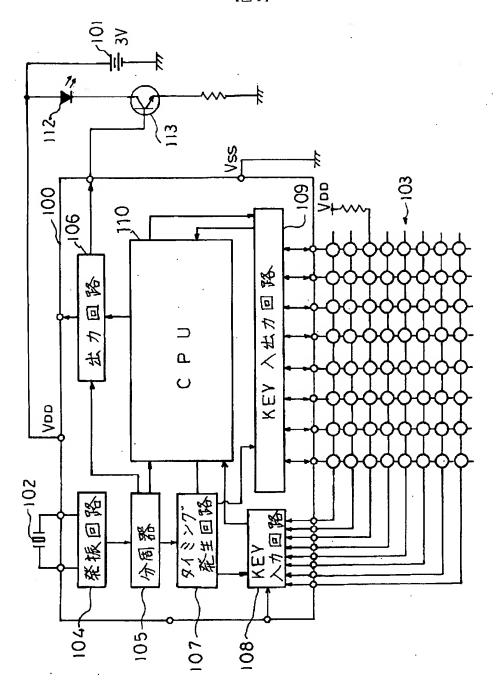


【図3】

	回路状態]
モード	a	þ	С	j
Α	Ή	Н	н	→STOP
В	·L	Н	L	-7072 ON :
С	L	. L	Н	-STOP
D	Н	L	L	→クロックON → イニシャライス*



【図4】



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:		
☐ BLACK BORDERS		
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES		
FADED TEXT OR DRAWING		
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING		
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES		
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS		
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS		
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT		
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY		
OTHER:		

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.